

La revue francophone sur les prairies et les fourrages

The French Journal on Grasslands and Forages

Les articles publiés dans Fourrages sont répertoriés dans : Agris, Resagri, Herbage Abstracts, Rural Development Abstracts, Web of Science, World Agricultural Economics and Rural Sociology Abstracts ainsi que par ISI.

Cet article de la revue *Fourrages*,
est édité par l'Association
Francophone pour les Prairies et les
Fourrages

Pour toute recherche
dans la base de
données, pour vous
abonner ou pour
soumettre un article
dans la revue :

<https://afpf-asso.fr/informations-sur-la-revue-fourrages>

ISSN papier 0429-2766

ISSN numérique 2402-7294

N° Commission paritaire : 1127 G 82356+

Notre association a pour objectif, depuis 1959 de mieux diffuser les résultats de la recherche autour des fourrages et des prairies. Pour soutenir notre action et adhérer, consultez notre site internet.

PILOTER LE PÂTURAGE OVIN ITINÉRANT : RÉFLEXIONS SUR LA CONSTRUCTION D'UN OUTIL DE PLANIFICATION MULTI-ACTEURS ET MULTI-ENJEUX

Mise en situation

Dans un contexte de transition agroécologique, le pâturage itinérant suscite un regain d'intérêt en zones céréalières, mais reste complexe à organiser. Cette étude suggère le développement d'un outil de planification territoriale original pour accompagner les acteurs engagés dans ces démarches collectives.

Résumé

L'intégration du pâturage itinérant de ruminants, notamment ovins, dans les systèmes céréaliers soulève de nouveaux enjeux de planification territoriale. Si les bénéfices potentiels sont multiples — fertilité des sols, réduction des intrants, débouchés viande locaux — les freins restent nombreux : logistique, coordination d'acteurs, accès aux parcelles. Cet article défend l'idée qu'un outil de planification territoriale, intégrant une base cartographique enrichie, des modules de simulation de pâturage et des fonctionnalités collaboratives, pourrait être un levier pour accompagner ces systèmes. L'outil visé, inspiré du prototype Ovi'Plaine, permettrait d'anticiper les contraintes techniques, d'optimiser les circuits de pâturage, et de mutualiser les ressources. Il s'inscrit dans une approche systémique et territoriale de l'agroécologie, où les coopérations entre éleveurs, céréaliers et gestionnaires d'espaces sont clés. Au-delà de l'aspect technique, cet outil servirait de support au dialogue, à la négociation et à la résilience collective qui est proposé ici. L'auteur plaide pour le développement d'un prototype fonctionnel dans le cadre d'un projet R&D structurant.

Summary

Managing itinerant sheep grazing areas using a multi-stakeholder, multi-issue planning tool

Integrating itinerant grazing by ruminants, particularly sheep, into cereal-growing systems raises new territorial planning issues. While the potential benefits are numerous - soil fertility, reduced inputs, local meat outlets - there are still many obstacles to overcome: logistics, stakeholder coordination, access to plots. This article defends the idea that a territorial planning tool, integrating an enriched cartographic base, grazing simulation modules and collaborative functionalities, could be a lever to support these systems. The tool, inspired by the Ovi'Plaine prototype, would help anticipate technical constraints, optimize grazing circuits and pool resources. It is part of a systemic and territorial approach to agroecology, where cooperation between livestock farmers, cereal growers and land managers is key. Beyond the technical aspect, this tool would serve as a support for the dialogue, negotiation and collective resilience proposed here. The author calls for the development of a functional prototype as part of a structuring R&D project.

Auteurs

E. Emonet¹

¹ACTA, STATION EXPÉRIMENTALE
ARVALIS – INSTITUT DU VÉGÉTAL,
91720 BOIGNEVILLE

Auteur correspondant :
emeric.emonet@acta.asso.fr

Mots clés

Pâturage itinérant, Zones
céréalières, Planification
territoriale, Outil
cartographique, Coopération
multi-acteurs

Key words

Shifting grazing, Cereal-growing
areas, Regional planning,
Mapping tool, Multi-stakeholder
cooperation

Références de l'article

E.. Emonet (2025). Piloter le pâturage ovin itinérant via un outil de planification multi-acteurs et multi-enjeux, *Fourrages* 264, pages 45-48. <https://doi.org/10.64256/FOU2481>

Article accepté pour publication
le 24 septembre 2025.

Introduction

Face aux bouleversements climatiques, économiques et sociaux que traverse l'agriculture française, la transition agroécologique est une approche encouragée par les pouvoirs publics. Dans cette perspective, la réintroduction de pratiques d'élevage dans les territoires céréaliers, via le pâturage itinérant, fait figure de levier pertinent pour recréer des interactions bénéfiques entre cultures et animaux. Cette dynamique est portée par des initiatives isolées, qui démontrent la faisabilité technique et les bénéfices agronomiques du pâturage en intercultures ou sur des surfaces additionnelles.

Pourtant, malgré les signaux d'intérêt manifestés par les céréaliers et les gestionnaires d'espaces, le développement du pâturage itinérant reste marginal. En cause : le manque d'éleveurs, des freins logistiques, le cloisonnement des systèmes agricoles et l'absence d'outils adaptés pour planifier collectivement l'usage du territoire. Ces contraintes rendent difficiles l'émergence de projets durables, à l'échelle d'un bassin de production ou d'un territoire.

C'est dans ce contexte qu'émerge l'idée de développer un outil numérique de planification territoriale, pensé comme un support à la concertation, à la mutualisation des ressources et à la sécurisation technique et économique des systèmes agricoles intégrant du pâturage. Inspiré des prototypes existants comme Ovi'Plaine (Dumez, 2021), un tel outil pourrait accompagner l'organisation concrète du pâturage itinérant, en articulant les contraintes de terrain et les opportunités territoriales, et faire un pas vers l'agroécologie.

Développement

Dans les projets POSCIF (Verret *et al.*, 2022) et Inter-Agit¹, les résultats des essais agronomiques et zootechniques mis en place et les retours d'expérience des acteurs engagés dans des démarches de pâturage partagé ont mis en évidence une multiplicité d'enjeux auxquels peut contribuer les interactions entre systèmes de cultures et d'élevage via le pâturage : amélioration de l'autonomie fourragère des élevages, renforcement de la fertilité organique des sols, lutte contre l'érosion, baisse de la pression biotique des cultures (limaces, maladies des céréales,...), gestion écologique des espaces et réduction des coûts d'entretien, amélioration des performances techniques et de la santé du troupeau, développement de filières pour la viande,...

Afin d'organiser et d'optimiser la prise en compte de ces enjeux par et pour les acteurs concernés, la mise au point d'un outil numérique de planification territoriale du pâturage de troupeaux semble intéressante. Un travail de stage a permis de recueillir les besoins d'utilisateurs potentiels et de poser les bases d'un cahier des charges fonctionnel pour cet outil (Mignot, 2023 ; Emonet *et al.*, 2024).

Ses fonctionnalités devraient entre autres permettre la visualisation, la planification et la coordination des parcours de pâturage, dans une logique territoriale et collaborative. Le modèle conceptuel de l'outil (Figure 1) reposerait sur une base cartographique intégrant les couches d'information géographique disponibles - Registre Parcellaire Graphique, données IGN, cadastre - pour représenter les différentes unités paysagères et leur potentiel fourrager.

¹ <https://idele.fr/interagit/>

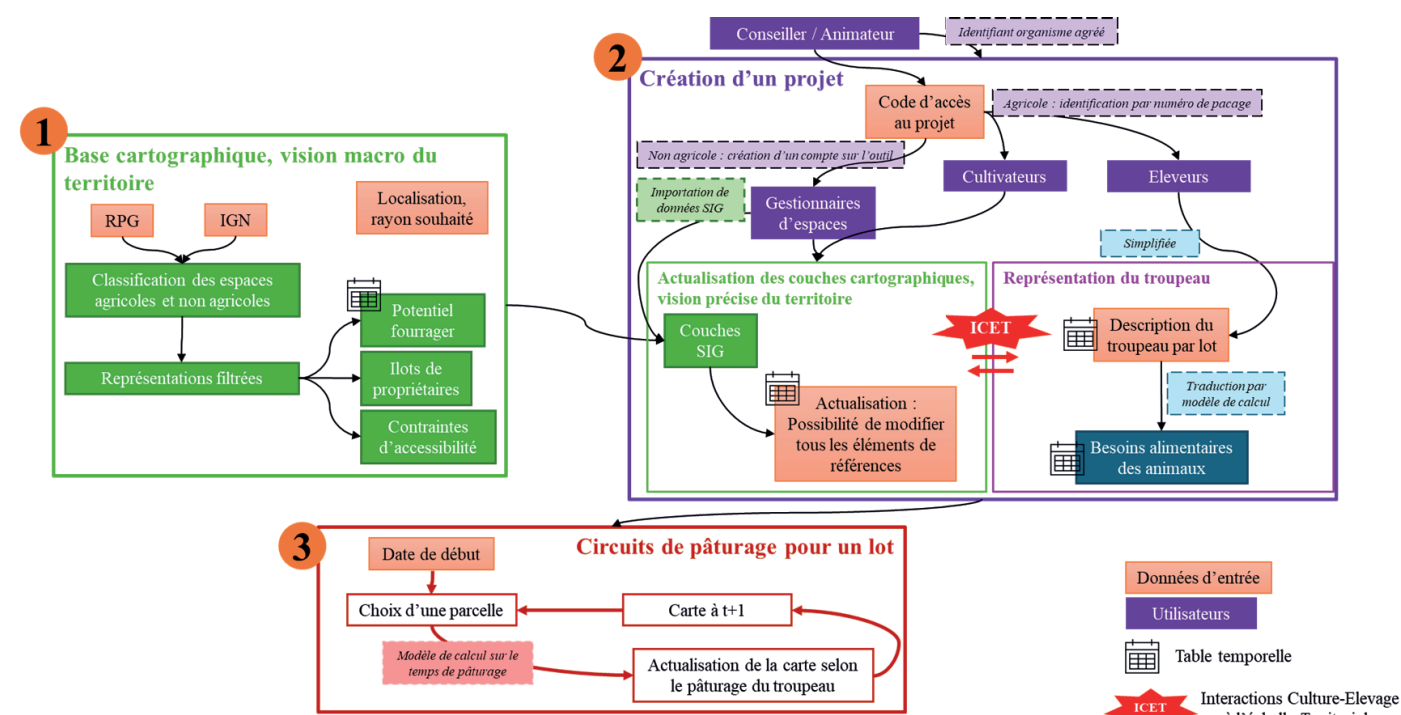


Figure 1 : schéma conceptuel d'un outil de planification territoriale du pâturage d'un troupeau

La caractérisation de la ressource pâturable et de son potentiel fourrager reposerait sur une approche à la fois qualitative et quantitative. Sur le plan qualitatif, elle s'appuie sur une typologie des milieux propre au territoire et à l'espèce animale, parfois enrichie par l'observation du comportement alimentaire des animaux. Les systèmes d'information spatialisés (images satellites Sentinel 2, Spot 6/7, données IGN, Registre Parcellaire Graphique) permettent une première évaluation de l'occupation du sol.

Quantitativement, des modèles basés sur des hauteurs d'herbe ou des indices de végétation comme le NDVI ou le modèle PROSAIL permettent d'estimer la biomasse. Toutefois, ces modèles nécessitent des références locales fiables et restent en développement. La complémentarité entre données qualitatives et quantitatives est essentielle pour une estimation pertinente du potentiel fourrager.

Cette base cartographique serait ensuite enrichie par les utilisateurs eux-mêmes, qui pourraient préciser :

- les contraintes d'accès : eau, clôtures, accès routier, etc.,
- les périodes de disponibilité,
- les objectifs de gestion : entretien, fertilisation, valorisation d'une ressource...

Un module complémentaire permettrait de croiser ces données avec les besoins des troupeaux (quantités et rythmes d'ingestion, durée de séjour sur les parcelles), afin de concevoir des circuits de pâturage adaptés.

Cette approche, centrée sur la co-construction et l'adaptation locale, vise à faciliter les ajustements opérationnels en fonction des aléas (climatiques, logistiques) et à construire une traçabilité des pratiques dans le temps.

Une des spécificités de l'approche, et probablement un des freins au développement de la pratique à grande échelle, est son caractère multi-acteurs : éleveurs, cultivateur, gestionnaire d'espace naturel, collectivité, ... Il s'agirait donc de créer une interface commune entre des partenaires aux profils variés, qui n'ont pas toujours les mêmes référentiels ni les mêmes contraintes. Cela permettrait par exemple d'adapter le chargement en animaux à la taille des parcelles, de définir des dates de sortie des animaux en fonction de la prévision de la destruction d'un couvert (ou d'une autre intervention technique), de créer un itinéraire de pâturage qui tienne compte de période de nidification ou de reproduction d'espèces, etc...

L'outil devient ainsi un support de dialogue, une aide à la décision et en même temps qu'une source d'apprentissage collectif. Il ne se substitue pas à la relation humaine, mais pourrait faciliter des médiations socio-techniques par l'intermédiaire d'un tiers facilitateur.

Ce type d'outil pourrait également intégrer des modules de simulation ou de suivi annuel, permettant de visualiser l'impact des choix réalisés (surfaces valorisées, équilibre fertilisation/extraction, pression de pâturage, modification de l'itinéraire cultural, etc.) et alimenter un retour d'expérience structuré. L'intérêt dépasse donc la seule planification initiale : il s'agit de bâtir un instrument d'aide au pilotage en continu des systèmes territoriaux intégrant du pâturage itinérant.

Son développement requiert ainsi des compétences croisées en agronomie, géomatique et sciences humaines et sociales. Il repose sur la capacité à mobiliser des données spatialisées (occupation du sol, parcellaire, accessibilité), à les croiser avec des connaissances zootechniques (besoins alimentaires du troupeau, dynamiques de repousse de l'herbe) et à les intégrer dans un cadre de simulation adapté à la diversité des pratiques et des contraintes. Comme le souligne Mignot (2023), ce travail suppose également une connaissance fine du contexte local et une capacité à traduire les logiques d'éleveurs en critères spatiaux opérants. L'enjeu est de concevoir un outil à la fois rigoureux sur le plan technique et suffisamment souple pour accompagner la diversité des stratégies d'utilisation du pâturage.

Perspectives

La mise en œuvre concrète d'un tel outil appelle aujourd'hui à un projet de R&D structurant, s'appuyant sur les briques existantes (outils cartographiques, gestionnaires de troupeaux, modules de simulation agronomique) et les dynamiques territoriales en cours. Plusieurs zones pilotes se prêtent à une telle expérimentation : Beauce-Gâtinais, Sud-Ouest viticole, mais plus généralement les territoires d'élevage ou céréaliers disposant de surfaces disponibles notamment en intercultures.

L'outil de planification territorial serait alors un levier pour démultiplier les initiatives existantes, en sécurisant les prises de décision et en augmentant la résilience collective face aux aléas.

Au-delà de sa dimension technique, l'outil proposé incarne une vision renouvelée de l'agriculture : plus collective, plus ancrée dans les territoires, plus en lien avec les ressources et les acteurs locaux. Il contribuerait à opérationnaliser le concept d'agroécologie territoriale¹, en mettant à disposition des outils concrets pour organiser la mixité des systèmes de production et la coopération entre acteurs. Le développement d'un outil de planification multi-acteurs et multi-enjeux est une étape clé, à la fois innovante et pragmatique, pour concrétiser l'ambition de faire du pâturage itinérant une véritable composante des systèmes agricoles du futur.

² <https://dicoagroecologie.fr/> : une territorialisation agroécologique cherche à réduire le recours aux intrants externes au territoire, tels que l'usage de la pétrochimie, en s'appuyant sur les interactions biophysiques locales, renforcées par une diversité d'espèces végétales et animales au travers d'un design agroécologique. En ce sens, une territorialisation agroécologique désigne un processus de construction d'une activité agricole qui réponde aux enjeux d'alimentation, de gestion de l'environnement, d'emploi et de diversité des activités du territoire.

Conclusion

Pour aboutir, cette ambition appelle la mise au point d'une plateforme fonctionnelle dans le cadre d'un projet de R&D dédié, associant les porteurs des outils existants (Ovi'Plaine, Rami Pastoral, Dynamix, Sagiterre...) et les acteurs de terrain engagés dans des démarches concrètes. C'est à cette condition que pourra émerger un outil partagé, robuste sur le plan technique, mais aussi légitime et opérant dans la diversité des contextes agricoles.

Références bibliographique

- Dumez L. (2021), Méthode de conception pour développer le pâturage ovin de plaine dans la région Île de France – projet POSCIF. INRAE. Mémoire de fin d'études Dominante d'approfondissement : Élevages et filières durables et innovants – AgroParisTech.
- Emonet E. *et al.* (2024). Vers un outil cartographique de planification territoriale pour accompagner les acteurs impliqués dans le pâturage itinérant des surfaces additionnelles. Communication pour le colloque du RMT SPICEE 19-24 mars 2024.
- Mignot E. (2023). Prototypage d'une méthode ou d'un outil de planification territoriale du pâturage itinérant de troupes ovines ou bovines. ACTA. Mémoire de fin d'études de Master Agriculture, Environnement, Santé et territoires – VetagroSup.
- Verret V. *et al.* (2022). POSCIF : Pâturage ovin en systèmes céréaliers en Île-de-France. 78 pages. Disponible en ligne <https://bibrairie.ademe.fr/> ou sur <https://www.agrofile.fr/poscif/>

Crédits photos : E. Emonet

